

# Erklärung NB3 Profibus 10.05.2011

Modul	Registername	Registerbeschreibung	Voreinstellung
-------	--------------	----------------------	----------------

## Geräteeinstellung

Allg. Hinweis: Die Geräteeinstellung muß mittels der Bedientasten am Nivobob erfolgen

5	PB_MAX_MOVE_DIST	Max. Ablauflänge mm	1000
6	PB_SILO_HEIGHT	Silohöhe mm	0
7	PB_AIR_DIST	Luftstrecke mm	0
8	PB_CONE_HEIGHT	Konushöhe mm	0
9	PB_TIMER	Timerintervall (für automatischen Messstart) , in 1/100 Stunden (Off = 0)  Hinweis: 1/100 Stunde = 36 sec Minimale Zeit für Standardmotor: 0,10 Stunden (Wert =10) Minimale Zeit für bürstenlosen Motor: 0,05 Stunden (Wert = 5)	0

## Messung

1	PB_DISTANCE	Aktuell gemessener Abstand, in mm  Hinweis: Nachdem das Gerät die Messung beendet hat, zeigt das Register PB_STATUS den Zustand "Bereit, Messung gültig" (der Profibus Master muß das Register PB_STATUS auslesen). Danach ist der Wert in dem Register PB_DISTANCE gültig.	
17	PB_FULL_DETECTOR	Status des Vollmeldereinganges Kontakt offen (24–28) 0 alle auf „0“ Kontakt geschlossen (24–28) 1 b0 = „1“, alle anderen auf „0“	

## Diagnose

2	PB_STATUS	Funktioneller Zustand des Gerätes Blockiert 1 b0 = „1“, alle anderen auf „0“ Bereit, Messung nicht gültig 2 b1 = „1“, alle anderen auf „0“ Bereit, Messung gültig 6 b2, b1 = „1“, alle anderen auf „0“ Busy 8 b3 = „1“, alle anderen auf „0“ Fehler anliegend 16 b4 = „1“, alle anderen auf „0“ Momentan nicht bereit 32 b5 = „1“, alle anderen auf „0“  Erläuterung: Blockiert: Messung kann nicht gestartet werden. Bereit: Neue Messung kann gestartet werden. Messung gültig: Zeigt eine gültige Messung an. Messung nicht gültig: Zeigt eine anstehende Wartung an (Details siehe PB_MAINTENANCE) Busy: Messung wird aktuell ausgeführt. Fehler anliegend: Messung kann nicht gestartet werden. (Details siehe PB_FAILURE) Momentan nicht bereit : Messung wegen geräteinternen Aktionen momentan nicht möglich (üblich während Auffahren des Fühlgewichtes)	
3	PB_FAILURE	Status Ausfallmeldung (Angabe auf Bitbasis)  F10 – Motor oder Motoransteuerelektronik defekt b0 = 1 F11 – Fühlgewicht verschüttet b1 = 1 F12 – Seil / Bandriss b2 = 1 F13 – Seil / Band zu kurz oder Seilverkleben in der Seilrolle b3 = 1 F15 – Zu wenig verfügbarer Versorgungsstrom b4 = 1 F16 – Wartungsintervall Seil / Band b5 = 1 F17 – Wartungsintervall Motor b6 = 1	
4	PB_MAINTENANCE	Status Wartungsbedarf (Angabe auf Bitbasis)  M10 – Umlenkrolle läuft nicht gleichmäßig b0 = 1 M11 – Fühlgewicht in "Oberer Endlage" blockiert b1 = 1 M16 – Wartungsintervall Seil / Band b3 = 1 M17 – Wartungsintervall Motor b4 = 1	
		Messzyklen gesamt = "PB_TOTAL_CYCLES" + 65536 * "PB_TOTAL_CYCLES_H"	
10	PB_TOTAL_CYCLES	Messzyklen gesamt, Angabe in Messzyklen	
11	PB_TOTAL_CYCLES_H	Messzyklen gesamt, Angabe in 65536 Messzyklen	

		Verbleibende Messzyklen, bis Ausfallmeldung F16 erscheint = "PB_CYCLES_LEFT" + 65536 * "PB_CYCLES_LEFT_H"	
12	PB_CYCLES_LEFT	Verbleibende Messzyklen, bis Ausfallmeldung F16 erscheint, Angabe in Messzyklen	
13	PB_CYCLES_LEFT_H	Verbleibende Messzyklen, bis Ausfallmeldung F16 erscheint, Angabe in 36535 Messzyklen	
		Gesamtlaufzeit (Motor) = "PB_TOTAL_RUN_TIME" hours + "PB_TOTAL_RUN_TIME_S" seconds	
14	PB_TOTAL_RUN_TIME	Gesamtlaufzeit (Motor), Angabe in Stunden	
15	PB_TOTAL_RUN_TIME_S	Gesamtlaufzeit (Motor), Angabe in Sekunden	
16	PB_RUN_TIME_LEFT	Verbleibende Motorlaufzeit, bis Ausfallmeldung F17 erscheint; Angabe in Stunden	

## Profibus OUTPUT Daten

(Hinweis: Output Daten aus Profibus Master)

Modul	Registername	Registerbeschreibung	Voreinstellung
<b>Messung</b>			
1	PB_START	Messstart  Start                    1    b0 = „1“ , alle anderen auf „0“  Hinweis: Nach einem erfolgten Messstart muß der Profibus Master das Register auf 0 zurücksetzen. Der erfolgte Messstart wird durch den Zustand „Busy“ im Register PB_STATUS angezeigt.	0
2	PB_INHIBIT	Messunterbrechung (verhindert, dass eine Messung gestartet werden kann)  Keine Unterbrechung   0    alle auf „0“ Unterbrechung           1    b0 = „1“ , alle anderen auf „0“  Das Gerät bleibt blockiert, solange der Zustand „Unterbrechung“ anliegt. Bemerkung: Der aktuelle Status wird im Register PB_STATUS angezeigt	0

Alle Daten sind vom Typ Word (2 Byte), wobei MSB das erste und LSB das zweite Byte ist